

## تعیین ضرایب نفوذ و زبری بهینه در آبیاری جویچه‌ای با استفاده از مدل هیدرودینامیک کامل

الهام بیک زاده<sup>۱</sup>\* - علی نقی ضیایی<sup>۲</sup> - کامران داوری<sup>۳</sup> - حسین انصاری<sup>۴</sup>

تاریخ دریافت: ۱۳۹۳/۶/۱۶ تاریخ پذیرش: ۱۳۹۳/۶/۱۹

### چکیده

پارامترهای نفوذ و زبری تأثیر قابل توجهی بر میزان نفوذ و همچنین شبیه‌سازی آبیاری جویچه‌ای دارند. علاوه بر آن تغییرپذیری این ضرایب در طول آبیاری و در زمان‌های متفاوت بر اساس تفاوت در محیط خیس شده، موجب تغییر در میزان نفوذ و در نهایت مدل‌سازی عددی نامطلوب می‌گردد. به همین منظور در این تحقیق ابتدا با استفاده از روش‌های دونقطه‌ای و واسنجی چند مرحله‌ای، ضرایب نفوذ و زبری بهینه توسط یک مدل هیدرودینامیک کامل برآورد گردید، سپس به بررسی یک روش مقیاس برای کنترل‌های زمان واقعی پرداخته شد. برای ارزیابی نتایج حاصل از مدل، از داده‌های مزروعه‌ای واکر و پرینتزر استفاده شد. روش دونقطه‌ای در آبیاری پرینتزر مقدار RMSE را در فاز پیشروی از ۳/۷۲ به ۵/۵۷۶ در فاز کاهش و در فاز پسروی از ۲/۷۷ به ۲/۷۵ در آبیاری واکر و پرینتزر مقدار ۰/۹۹ به ۰/۹۸ در فاز پیشروی و کاهش خطای ۱۵/۱۸ به ۱۳/۲۳ در فاز پسروی گردید. روش مقیاس نیز عملکرد مشابهی با روش دونقطه‌ای نشان داد. در صورتی که روش واسنجی در آبیاری‌های واکر و پرینتزر در هر دو فاز پیشروی و پسروی نسبت به روش دونقطه‌ای و روش مقیاس بهتر عمل کرده و موجب کاهش خطای شبیه‌سازی گردید.

**واژه‌های کلیدی:** واسنجی چند مرحله‌ای، روش دونقطه‌ای، روش مقیاس، معادله سنت ونانت

تخمین می‌زنند (Holzapfel et al., 2004)، یکی از مسائل مهمی که در بسیاری از مدل‌های آبیاری در نظر گرفته نشده است، بررسی تغییرات خصوصیات خاک و در نتیجه ضرایب نفوذ در فواصل مکانی و زمانی متفاوت می‌باشد. اندازه‌گیری‌های مستقیم مانند استفاده از حلقه‌های مضاعف یا شیار مسدود جهت تعیین ضرایب نفوذ به دلیل تغییرپذیری مکانی خاک، نمی‌تواند نرخ واقعی نفوذ را در تمام طول جویچه به دست دهد. تقریباً تمامی معادلات نفوذ ارائه شده، تنها واسنسته به فرست زمانی نفوذ می‌باشند، در حالی که این مسئله بیشتر در حالت‌هایی که نفوذ به صورت یکبعدی می‌باشد (مانند کرت) صحت دارد، اما در جویچه به علت این که نفوذ به صورت دوبعدی رخ می‌دهد، محیط خیس شده نیز بر میزان نفوذ تأثیر خواهد داشت (Camacho et al., 1997). به این ترتیب با توجه به تغییرات زمانی و مکانی نفوذ در آبیاری جویچه‌ای، روش‌هایی به نام زمان واقعی معرفی گردید که با نیاز به داده‌های مزروعه‌ای کمتر بتواند همزمان با آبیاری مقدار نفوذ را تعديل کند (Khatri and Smith., 2006 and koech et al., 2010). خاطری و اسمیت، فاکتور مقیاسی را جهت تصحیح مقدار نفوذ در آبیاری‌های متفاوت معرفی کردند، به این صورت که ابتدا در یک جویچه مدل، پارامترهای نفوذ را به دست آورده و در جویچه‌ها و یا آبیاری‌های بعدی مزروعه تنها با یک نقطه پیشروی نفوذ را تعديل نمودند (Khatri and Smith., 2006).

با توجه به مباحث مطرح شده، هدف این تحقیق، ابتدا تعیین

### مقدمه

نفوذ آب در داخل خاک یکی از حساس‌ترین پارامترهای هیدرولیکی مؤثر بر آبیاری سطحی و یکی از مشکل‌ترین پارامترهایی است که باید برآورد گردد (Ebrahimian and Liaghat., 2011). از دیگر عوامل مهم حرکت آب در آبیاری جویچه‌ای، مقاومت در مقابل جریان آب است که با ضربی زبری بیان می‌شود و تخمین آن در آبیاری جویچه‌ای دشوار است. تعیین مقادیر صحیح ضربی زبری مانینگ و ضرایب نفوذ در آبیاری از اهمیت بالایی برخوردار می‌باشد. تاکنون روش‌های متعددی جهت برآورد ضرایب نفوذ ارائه شده است که می‌توان به روش‌های دو نقطه‌ای الیوت و واکر، بنامی و افن، یک نقطه‌ای شیپارد و همکاران، یک نقطه‌ای والیانتساس و همکاران و Ebrahimian and Liaghat., 2011 است. اکثر این روش‌ها مانند روش دونقطه‌ای الیوت و واکر و یک نقطه‌ای شیپارد بر پایه‌ی بیلان حجمی بوده و به ترتیب با استفاده از دو و یک نقطه‌ای پیشروی در مزروعه، ضرایب نفوذ را

- ۱- کارشناسی ارشد آبیاری و زهکشی، دانشگاه فردوسی مشهد
  - ۲- استادیار گروه مهندسی آب، دانشکده کشاورزی، دانشگاه فردوسی مشهد
  - ۳- دانشیار گروه مهندسی آب، دانشکده کشاورزی، دانشگاه فردوسی مشهد
  - ۴- دانشیار گروه مهندسی آب، دانشکده کشاورزی، دانشگاه فردوسی مشهد
- (Email: [Elhambz@ymail.com](mailto:Elhambz@ymail.com))  
(\*- نویسنده مسئول)

$$r = \frac{\ln \frac{V_{t2}}{V_t}}{t_2 - t_1} \quad (5)$$

$$k = \frac{r}{t_2} \quad (6)$$

که در آنها  $t_1$  و  $t_2$  به ترتیب طول پیشروی در مرکز و انتهای مزرعه، و  $t_1$  و  $t_2$  زمان پیشروی در مرکز و انتهای مزرعه می‌باشدند. با استفاده از معادله‌ی بیلان حجمی می‌توان ضرایب  $a$  و  $k$  معادله‌ی نفوذ کوستیاکوف لوبیس را به صورت زیر اصلاح نمود:

$$a = \frac{\ln \frac{V_{t2}}{V_t}}{(t_2 - t_1)^2} \quad (7)$$

$$k = \frac{a(t_2 - t_1)}{V_{t2} - V_t} \quad (8)$$

$$V_{t2} = \frac{V_t + a(t_2 - t_1)^2}{1 + a(t_2 - t_1)^2} \quad (9)$$

که در معادلات (7) تا (9)  $V_t$  شماره‌ی گره (که در اینجا ۱ و ۲ می‌باشد)،  $r$  ضریب ذخیره سطحی (در اینجا  $77/0$ ) درنظر گرفته شده است) و  $a$  و  $k$  ضرایب ذخیره زیرسطحی می‌باشند که به صورت زیر تعریف می‌گردد:

$$az_1 = \frac{(a+r-t_1^2 k+1)}{(1+t_1^2)(1+r)} \quad (10)$$

$$az_2 = \frac{1}{1+r} \quad (11)$$

نکته‌ی قابل توجه این است که این روش توانایی واسنجی کردن ضریب  $f_0$  را ندارد و باید جداگانه و با استفاده از هیدروگراف ورودی و خروجی تخمین زده شود (Gillies, 2008).

### واسنجی چند مرحله‌ای

برای تخمین ضرایب نفوذ و ضریب زیری، چهار مشخصه در مزرعه مطرح می‌شود که شامل (۱) زمان پیشروی، (۲) زمان پسروری، (۳) شکل هیدروگراف رواناب و (۴) مقادیر داده‌های رواناب می‌باشد. هر کدام از این مشخصات مزرعه به یکی از پارامترهای نفوذ و یا زیری حساسیت بیشتری دارد، به طور مثال زمان پسروری نسبت به ضرایب  $k$  و  $a$  در معادله‌ی کوستیاکوف لوبیس غیرحساس می‌باشد، شکل و مقادیر هیدروگراف رواناب بیشتر تابعی از پارامترهای  $a$  و  $f_0$  می‌باشد و به طور کلی زمان پیشروی بیشترین حساسیت را به ضرایب  $k$  و  $a$  دارد. این تأثیرات متفاوت باعث شد روشی ارائه شود که بتواند به صورت گام به گام و چند مرحله‌ای پارامترهای نفوذ را تخمین بزند. یکی از مزایای این روش، ساده و پایدار بودن آن از نظر عددی می‌باشد. اما از معایب این روش نیاز به زمان طولانی در طول فرایند شبیه‌سازی می‌باشد. در این روش دو مسئله باید مد نظر قرار گیرد، یکی اینکه هر ضریب با توجه به تأثیر متفاوت آن، باید به یکی از مشخصات مزرعه نسبت داده شود، که بعد از آزمایش‌های گوناگون توسط واکر (Walker, 2005)، پارامترهای  $k$  به زمان پیشروی،  $a$  به شکل هیدروگراف رواناب،  $f_0$  به مقادیر رواناب و ضریب زیری مانینگ به زمان پسروری نسبت داده شد. مسئله‌ی بعدی ترتیب انجام محاسبات می‌باشد که باز هم بر اساس گزارش واکر بهتر است ابتدا

ضرایب نفوذ و ضریب زیری با استفاده از روش‌های دونقطه‌ای و واسنجی چندمرحله‌ای و سپس بررسی فاکتور مقیاس بر ضرایب نفوذ معادله‌ی کوستیاکوف لوبیس و همچنین میزان نفوذ می‌باشد.

### مواد و روش‌ها

در این تحقیق از یک مدل هیدرودینامیک کامل برای شبیه‌سازی جریان در جویچه استفاده شد که به روش ضمنی پریزمن و با استفاده از الگوریتم جاروب برگشتی، گستته و حل گردیده است. این کد در محیط برنامه نویسی متلب تهیه شده و با استفاده از داده‌های مزرعه‌ای و همچنین نرم افزار SIRMOD صحت سنجی گردیده است (بیکزاده، ۱۳۹۱).

### معادلات حاکم بر جریان سطحی:

معادله‌ی سنت ونانت مورد استفاده در مدل عبارت است از:

$$\frac{\partial Q}{\partial t} + \frac{\partial Q}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial z} = 0 \quad (1)$$

$$\frac{1}{A_g} \frac{\partial Q}{\partial t} + \frac{\partial Q}{\partial x} + \left(1 - \frac{f_g T}{A_g}\right) \frac{\partial Q}{\partial z} - S_0 + S_f = 0 \quad (2)$$

که رابطه (۱) معادله پیوستگی و رابطه (۲) معادله مومنتوم می‌باشد و در آن‌ها،  $A_g$ : سطح مقطع جریان ( $m^2$ ),  $Q$ : دبی ( $\frac{m^3}{s}$ ),  $t$ : زمان سپری شده ( $sec$ ),  $x$ : فاصله از ابتدای جویچه ( $m$ ),  $T$ : فرست زمانی نفوذ ( $sec$ ),  $S_0$ : نفوذ تجمعی ( $m$ ),  $S_f$ : شتاب جاذبه ( $\frac{m}{s^2}$ ),  $g$ : عمق جریان ( $m$ ),  $f_g$ : شبیه مزرعه ( $\frac{m}{m}$ ),  $k$ : شبیه اصطکاکی ( $\frac{m}{m}$ ) و  $T$ : عرض سطح جریان ( $m$ ) می‌باشد.

### معادله جریان زیرسطحی:

معادله‌ی نفوذ به کار رفته در مدل عددی استفاده شده، کوستیاکوف لوبیس می‌باشد که عبارت است از:

$$z = k r^a + f_0 T \quad (3)$$

که در معادله (۳)  $f_0$ : پارامتر نفوذ نهایی یا پایه ( $\frac{m}{m \cdot m \cdot m}$ ) و  $a$  (بی‌بعد) ضرایب تجربی برای جویچه می‌باشدند.

### روش دونقطه‌ای

روش دونقطه‌ای یکی از معروف‌ترین روش‌های حل معکوس معادلات جریان در بیلان حجمی می‌باشد. روابط مورد استفاده در این روش به صورت زیر تعریف می‌گردد.

$$x = p t^r \quad (4)$$

رابطه‌ی (۴) معادله‌ی توانی پیشروی می‌باشد که در آن از دو نقطه پیشروی اندازه‌گیری شده در مرکز و انتهای مزرعه استفاده می‌گردد و به این ترتیب می‌توان ضرایب معادله‌ی پیشروی را به صورت زیر بدست آورد:

بعدی و یا جویچه‌های دیگر را تعدیل نمود..( Khatri and Smith., 2006) در این روش ابتدا پارامترهای نفوذ در جویچه مدل با استفاده از داده‌های پیشروی و پسروی به طور دقیق برآورد شده و سپس در بقیه جویچه‌ها و یا آبیاری‌های دیگر تنها با اندازه‌گیری یک نقطه پیشروی در مرکز زمین مقدار نفوذ تصحیح خواهد شد. فاکتور مقیاس در جویچه مدل برابر ۱ و در شرایط دیگر می‌تواند بزرگ‌تر یا کوچک‌تر از یک باشد. فاکتور مقیاس ارائه شده توسط خاطری و اسمیت که از معادله‌ی بیلان حجمی استخراج گردیده است به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$F = \frac{Q_{\text{out}} - Q_{\text{in}}}{A_{\text{out}} - A_{\text{in}}} \quad (16)$$

که در واقع همان معادلات مورد استفاده در روش دونقطه‌ای می‌باشد. در معادله‌ی ۱۶ پارامترهای نفوذ مقادیر به دست آمده در جویچه مدل بوده اما  $\alpha$  و  $\beta$  به ترتیب زمان و طول پیشروی در نقطه‌ی مرکزی جویچه مورد مطالعه می‌باشد سپس این فاکتور در معادله‌ی نفوذ کوستیاکف لوثیس ضرب شده و نفوذ تصحیح شده به دست خواهد آمد.

## نتایج و بحث

برای آزمون و ارزیابی نتایج شبیه‌سازی از داده‌های مزرعه‌ای واکر و پرینتز (استخراج شده از مقاله‌ی ردی (۱۹۸۹)) استفاده گردید که مشخصات آن‌ها در جدول ۱ نشان داده شده است. ( Reddy, 1989 and Walker, 1989) نتایج این تحقیق در دو بخش تخمین ضرایب نفوذ و زبری و همین‌طور بررسی تأثیر فاکتور مقیاس و اثر محیط خیس‌شده بر مقدار نفوذ، به صورت جداگانه ارائه می‌گردد. جهت فرایند ارزیابی و اعتقادسنجی مدل، از معیارهای ریشه‌ی میانگین مربعات خطأ (RMSE)، خطای استاندارد (SE) استفاده گردید که در جداول ۳ و ۴ آورده شده است.

### تخمین ضرایب نفوذ و ضریب زبری

با استفاده از روش واسنجی چند مرحله‌ای ارائه شده توسط واکر (Walker., 2005)، کد مربوط به این بخش نیز در محیط متلب نوشته شد و پس از تلفیق با کد حل عددی معادلات حاکم (هیدرودینامیک کامل)، ضرایب نفوذ معادله‌ی کوستیاکوف لوثیس و ضریب زبری برای داده‌های مزرعه‌ای واکر و پرینتز به دست آمده که نتایج آن در جدول ۲ مشاهده می‌شود. سپس نتایج حاصل با روش دونقطه‌ای مقایسه گردید که در شکل‌های ۱ و ۲ نشان داده شده است. همان‌طور که در جدول ۳ و ۴ ملاحظه می‌گردد، روش دونقطه‌ای در آبیاری پرینتز مقدار RMSE را در فاز پیشروی از مقدار ۵/۷۶۷ به ۳/۷۲۲ کاهش و در فاز پسروی از مقدار ۲/۷۲ به ۲/۷۵ افزایش داده است. روش واسنجی چند مرحله‌ای نیز موجب

پارامتر  $k$  در حلقه‌ی داخلی و سپس  $t_R$ ،  $\alpha$  و  $n$  به ترتیب در حلقه‌های خارجی برآورد گردد (Walker, 2005).

### مراحل واسنجی

مرحله‌ی اول:

$$k^* = \min_{k \in k_{\text{all}}} [\text{abs}(t_k - \bar{t}_L)]_{k \in k_{\text{all}}} \quad (12)$$

که در معادله (12)  $k^*$  مقداری است که زمان پیشروی شبیه‌سازی شده  $\bar{t}_L$  و زمان پیشروی اندازه‌گیری شده  $t_L$  را در هر مقداری از  $\alpha$  و  $n$  برابر می‌کند. در این مرحله تنها نقطه‌ی پیشروی انتهای زمین در نظر گرفته می‌شود.

مرحله‌ی دوم:

$$f_R^* = \min_{f_R \in f_{\text{all}}} \left[ \sum_{i=1}^N (r_{Qi} - \bar{r}_{Qi})^2 \right]_{f_R \in f_{\text{all}}} \quad (13)$$

که در آن  $f_R^*$  مقداری است که ریشه‌ی میانگین مربعات خطای تمام داده‌های هیدرولوگراف رواناب خروجی اندازه‌گیری شده  $r_Q$  و  $r_{Qi}$  داده‌های رواناب شبیه‌سازی شده متناظر  $f_R$  را با مقادیر  $\alpha$  و  $n$  کمینه کند.

مرحله‌ی سوم:

$$\alpha^* = \min_{\alpha \in \alpha_{\text{all}}} \left\{ \sqrt{\sum_{i=1}^N (r_{Qi} - \bar{r}_{Qi})^2} \right\}_{\alpha \in \alpha_{\text{all}}} \quad (14)$$

در این مرحله نیز مانند مرحله‌ی قبل، از داده‌های رواناب استفاده می‌شود و مقدار  $\alpha^*$  با توجه به پارامترهای  $n$ ،  $f_R^*$  و  $k^*$  طوری به دست خواهد آمد که ریشه‌ی میانگین مربعات خطای بین تمام داده‌های هیدرولوگراف رواناب خروجی اندازه‌گیری شده و داده‌های رواناب شبیه‌سازی شده متناظر، حداقل گردد.

مرحله‌ی چهارم:

$$n^* = \min_{n \in n_{\text{all}}} [\text{abs}(t_R - \bar{t}_R)]_{n \in n_{\text{all}}} \quad (15)$$

که در آن  $t_R$  مقدار زمان پسروی شبیه‌سازی شده در انتهای مزرعه و  $\bar{t}_R$  زمان پسروی اندازه‌گیری شده در انتهای زمین می‌باشد. این مرحله نیز شبیه مرحله‌ی اول بوده و مقدار  $n^*$  با توجه به  $\alpha^*$  و  $f_R^*$  به دست می‌آید و در نتیجه در انتهای این مرحله، چهار پارامتر بهینه‌ی مورد نظر به دست خواهد آمد ( Moravejalahkami et al., 2009).

### مقیاس کردن نفوذ

خطای و اسمیت، بیان کردند که با وجود مطالعات فراوانی که در زمینه‌ی تخمین پارامترهای نفوذ انجام شده است، هیچ کدام از آن روش‌ها قابلیت استفاده در آبیاری با زمان واقعی را ندارند و بزرگ‌ترین محدودیت آن‌ها نیاز به داده‌برداری زیاد می‌باشد. به همین علت روشی توسط آن‌ها ارائه گردید که در آن با استفاده از فاکتور مقیاس به دست آمده از یک جویچه مدل می‌توان شبیه‌سازی در آبیاری‌های

واسنجی چند مرحله‌ای علی‌رغم نیاز به زمان و داده‌های بیشتر، به علت استفاده از داده‌های هیدروگراف رواناب خروجی و واسنجی تمامی پارامترهای نفوذ و ضریب زبری می‌تواند نتایج بهتری را ارائه دهد و همان‌طور که در جدول ۳ و ۴ مشاهده می‌شود باعث ارتقای نتایج مدل در هر دو فاز پیشروی و پسروی گردد.

با توجه به نتایج بدست آمده از روش مقیاس که در جداول ۳ و ۴ نشان داده شده است می‌توان مشاهده کرد که با مقیاس کردن نفوذ با استفاده از این روش در آبیاری پرینتزر خطای پیشروی و پسروی کاهش پیدا کرده اما این روش نیز مانند روش دونقطه‌ای در آبیاری واکر موجب افزایش خطای پیشروی از  $74/33$  به  $5/998$  می‌گردید که می‌تواند به علت استفاده از روابط مشابه با روش دونقطه‌ای باشد و اینکه مانند روش دونقطه‌ای نمی‌تواند در تمام شرایط نتایج مطلوبی ارائه دهد اما در شرایطی که روش دونقطه‌ای به خوبی عمل می‌کند روش مقیاس می‌تواند برای روش‌های زمان واقعی در مزارع به کار رود و نتایج قابل قبولی را ارائه دهد. بدینهی است این روش که فقط به یک نقطه اندازه‌گیری نیاز دارد از این نظر بر روش دونقطه برتری دارد.

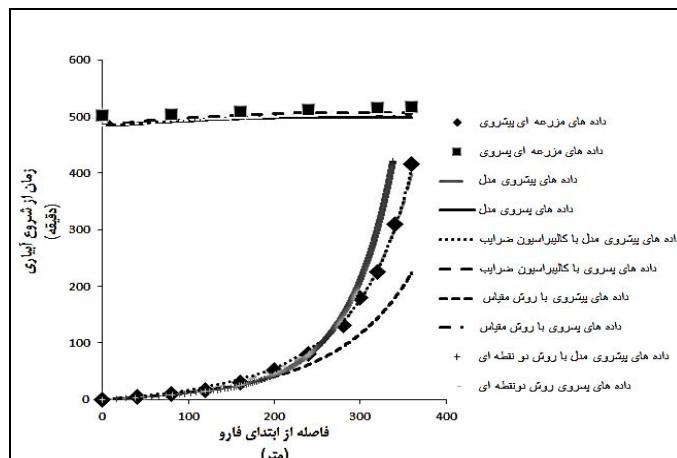
کاهش خطاهای پیشروی و پسروی به مقادیر  $2/388$  و  $2/51$  گردید که در مقایسه با روش دونقطه‌ای عملکرد بهتری را نشان می‌دهد. در آبیاری واکر روش دونقطه‌ای موجب افزایش خطای پیشروی از  $5/998$  به  $26/98$  و کاهش خطای پسروی و پیشروی را به  $13/23$  به  $15/18$  گردید، در حالی که روش واسنجی خطای پیشروی و پسروی را به ترتیب به  $2/29$  و  $2/16$  کاهش داده است. به این ترتیب مشاهده می‌شود که روش دونقطه‌ای نمی‌تواند در هر شرایطی موجب بهبود شیوه‌سازی شود. همان‌طور که هولزاپفل و همکاران (Holzapfel,.., 2004) اشاره کردند، از معایب این روش آن است که شبیه زمین، زبری و سطح مقطع جویچه باید در طول آن یکسان باشد و در صورت تغییر این پارامترها، این روش دونقطه‌ای در جویچه‌های عریض ( $6/0$  متر) نتایج بهتری می‌دهد، اما در جویچه‌های با عرض کم ( $4/0$  متر) ضعیفتر عمل می‌کند. همچنین به علت اینکه روش دونقطه‌ای تنها ضرایب  $k$  و  $f_0$  را بدست می‌دهد، مقدار  $\alpha$  باید به طور جداگانه و با توجه به هیدروگراف ورودی و خروجی اصلاح شود و این مورد می‌تواند از جمله معایب دیگر این روش محسوب شود و موجب عدم بهبود شیوه‌سازی گردد (Gillies, 2008). اما روش

جدول ۱- پارامترهای ورودی مدل در آبیاری‌های پرینتزر و واکر

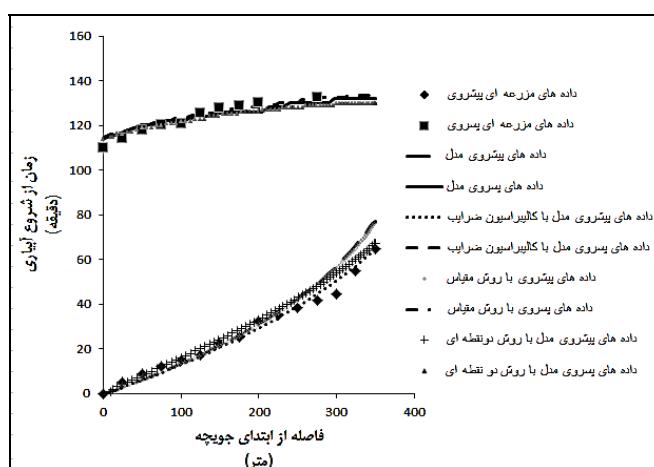
واکر	پرینتزر	پارامترهای ورودی به مدل	مقادیر پارامترهای ورودی به مدل
$0/0020$	$0/0035$	$d_b$ : دبی ورودی	$0/0020$
$0/0080$	$0/0025$	$\sigma_1$ : شبیب کف	$0/0080$
$0/0400$	$0/0200$	$n$ : ضریب مانینگ	$0/0400$
$360$	$350$	$L$ : طول جویچه ( $m$ )	$360$
$480$	$110$	$t_{cut}$ : زمان قطع جریان	$480$
$0/0028$	$0/0125$	$k(m^3 m^{-1} mn^{-2})$	$0/0028$
$0/5340$	$0/0240$	$(\text{بدون بعد})$	$0/5340$
$0/0002$	$0/0005$	$f_0(m^3 m^{-1} mn^{-2})$	$0/0002$
$0/5083$	$0/9530$	$\sigma_1$	$0/5083$
$1/05546$	$1/3330$	$\sigma_2$	$1/05546$
$0/3272$	$0/620$	$\rho_1$	$0/3272$
$2/7120$	$2/920$	$\rho_2$	$2/7120$

جدول ۲- پارامترهای نفوذ و زبری بدست آمده از روش واسنجی چند مرحله‌ای در آبیاری‌های پرینتزر و واکر

واکر	پرینتزر	پارامترهای ورودی به مدل	مقادیر پارامترهای ورودی به مدل
$0/0650$	$0/0200$	$n$ : ضریب مانینگ	$0/0650$
$0/0029$	$0/0125$	$k(m^3 m^{-1} mn^{-2})$	$0/0029$
$0/5000$	$0/0240$	$(\text{بدون بعد})$	$0/5000$
$0/0002$	$0/0005$	$f_0(m^3 m^{-1} mn^{-2})$	$0/0002$



شکل ۱- مقایسه نتایج مدل با استفاده از روش‌های دونقطه‌ای، واسنجی چند مرحله‌ای و روش مقیاس یا داده‌های مزروعی و اکر



شکل ۲- مقایسه‌ی نتایج مدل با استفاده از روش‌های دونقطه‌ای، واسنجی چند مرحله‌ای و روش مقیاس با داده‌های مزرعه‌ای پرینتر

### جدول ۳- بررسی شاخص‌های آماری در مدل ارائه شده در آپیاری واکر

(الف)	(ب)	(پ)	(ت)
پیشروی پسروی ۰/۰۲۰/۹۷	پیشروی پسروی ۰/۰۱۰/۰۸	پیشروی پسروی ۰/۰۲۰/۹۲	پیشروی پسروی ۰/۰۳۰/۴۹
SE	۱۲/۱۳ ۷۶/۳۳	۲/۱۶ ۲/۴۹	RMSE ۱۳/۲۳ ۲۶/۹۸

**معرفی ستون‌ها: الف- مدل ارائه شده با روش دو نقطه‌ای**

**پ- مدل ارائه شده با اعمال واسنجی ضرایب نفوذ و زبری، ت- مدل ارائه شده با روش مقیاس**

جدول ۴- بررسی شاخص‌های آماری در مدل ارائه شده در آپیاری پرینتز

(ت)	(پ)	(ب)	(الف)	شاخص آماری
پیشروی پسروی ۰/۰۲ ۰/۱۸	پیشروی پسروی ۰/۰۲ ۰/۰۸	پیشروی پسروی ۰/۰۲ ۰/۱۲	پیشروی پسروی ۰/۰۲ ۰/۱۹	SE
۲/۷۵ ۵/۶۱	۲/۵۱ ۲/۳۸	۲/۷۵ ۳/۷۷	۲/۷۷ ۵/۷۶	RMSE

**ب- مدل ارائه شده با ضرایب نفوذ ثابت،** **ب- مدل ارائه شده با روش دو نقطه‌ای**

**پ- مدل ارائه شده با اعمال واسنجی ضرایب نفوذ و زبری،**

## نتیجه‌گیری

با توجه به نتایج ارائه شده در جدول ۳ و ۴ روش واسنجی چند مرحله‌ای ۵۸٪ و ۷٪ کاهش خطأ (RMSE) را در آبیاری پریتزر و ۶۰٪ و ۸۵٪ کاهش خطأ را در آبیاری واکر بهتری براي شبیه‌سازی فازهای پیشروی و پسروی (نسبت به مدل بدون واسنجی ضرایب نفوذ و زبری) به همراه داشت. اما روش دونقطه‌ای در آبیاری واکر افزايش خطای پیشروی از ۵/۹۹۸ به ۲۶/۹۸ گشته است که با توجه به نتایجی که پیش‌تر اشاره شد، می‌توان بیان کرد که به طور کلی روش واسنجی چند مرحله‌ای نسبت به روش دونقطه‌ای عملکرد بهتری را نشان داده است و می‌تواند موجب ارتقای نتایج مدل گردد. روش مقیاس نفوذ با توجه به جداول ۳ و ۴ نیز همانند روش دونقطه‌ای در آبیاری واکر موجب افزایش خطأ گشته است. به این علت که معادلات مورد استفاده در روش مقیاس فرم ساده شده‌ای از معادلات روش دونقطه‌ای می‌باشد، به نظر می‌رسد در شرایطی که روش دونقطه‌ای عملکرد مطلوبی نشان ندهد روش مقیاس نیز نمی‌تواند نتایج خوبی ارائه دهد. اما همانطور که پیش‌تر اشاره شد اگر شرایط مزروعه برای به کار بردن روش دو نقطه‌ای مناسب بود بهتر است از روش مقیاس (به جای روش دونقطه‌ای) به علت سادگی و نیاز به تنها یک نقطه پیشروی استفاده نمود.

## منابع

- Ebrahimian,H., Liaghat,A. 2011. Field evaluation of various mathematical models for furrow and border irrigation systems. *Soil and Water Research*, 6: 91-101.
- Gillies,M.H. 2008. Managing the effect of infiltration variability on the performance of surface irrigation. Thesis of PH.D. Faculty of Engineering and Surveying. University of southern Queensland. Australia.
- Holzapfel,E.A., JaraJ., Zuniga,C., Marino,M.A., Paredes,J and Billib,M. 2004. Infiltration parameters for furrow irrigation. *Agricultural Water Management*, 68, 19-32.
- Khatri,R.L and Smith,R.L. 2009. Real-time prediction soil infiltration characteristics for the management of furrow irrigation. *Irrigation Science*, 25: 33-43.
- Koech,R., Gillies,M., Smith,R. 2010. Simulation modeling in surface irrigation systems. Southern Region Engineering Conference.
- Moravejalahkami,B., Mostafazadeh-Fard,B., Heidarpour,M and Abbasi,F. 2009. Furrow infiltration and roughness prediction for different furrow inflow hydrographs using a zero-inertia model with a multilevel calibration approach. *Biosystems engineering*, 374-381.
- Reddy,M.J. 1989. Integral equation solutions to surface irrigation. *Journal of Agricultural Engineering Research*,42, 251-265.
- Walker,W.R. 1989. SIRMOD a model of surface irrigation, Utah State University, Logan, Utah.
- Walker,W.R. 2005. Multilevel calibration of furrow infiltration and roughness. *Journal of Irrigation and Drainage Engineering*, 131(2):129-136.
- بیک زاده، الف. ۱۳۹۱. مدل‌سازی عددی همزمان جریان سطحی و زیرسطحی در آبیاری شیاری، ابزاری جهت مدیریت آبیاری سطحی. پایان نامه کارشناسی ارشد. دانشگاه فردوسی مشهد.
- Camacho,E., Lucena,C.P., Canas,J.R and Alcaide,M. 1997.IPE: Model for management and control of furrow irrigation in real time. *Journal of Irrigation and Drainage Engineering*, 123(4):264-269.

## Finding the Optimum Infiltration and Roughness Parameters in Furrow Irrigation Using Complete Hydrodynamic Model

E.Beykzadeh<sup>1\*</sup>, A.N. Ziae<sup>2</sup>, K.Davari<sup>3</sup>, H .Ansari<sup>4</sup>

Received: Apr. 5, 2014 Accepted: Sep. 10, 2014

### Abstract

Infiltration and roughness coefficients have significant effect on infiltration and furrow irrigation simulation. The variability of these coefficients and also wetted perimeter during irrigation and among different irrigations can lead to inaccurate modeling results. Therefore, in this study, the infiltration parameters and roughness coefficient were first estimated using two point method and multilevel calibration method with a complete hydrodynamic model. The effect of scaling method was then evaluated. Two sets of field data, walker and Printz were utilized for the verification of the results. RMSE values for advance phase were reduced from 5/76 to 3/72 for Prints irrigation data with two point method and increased for recession phase from 2/72 to 2/75. This method caused the recession simulation error to increase from 5/99 to 26/98 and the advance error to reduce from 15/18 to 13/23 for walker irrigation data. The scaling method had the similar results to two point method. However, the advance and recession error in both Walker and Printz irrigations were reduced using the multilevel calibration method.

**Keywords:** multilevel calibration, two point method, scaling method, Saint-Venant equation

1 - Graduated MSc student of Irrigation and Drainage, Ferdowsi university of Mashhad

2 - Assistant Professor, Department of Water Engineering, College of Agriculture, Ferdowsi University of Mashhad

3 - Associate Professor, Department of Water Engineering, College of Agriculture, Ferdowsi University of Mashhad

4 - Associate Professor, Department of Water Engineering, College of Agriculture, Ferdowsi University of Mashhad

(\*-Corresponding Author Email: elhambz@ymail.com)